



Suivi visuel automatisé d'un objet en mouvement par traitement informatique des images du système optique d'un endoscope

MOT-CLES

Asservissement visuel
Endoscopie industrielle
Suivi visuel automatisé
Contrôle robotisé

BREVETS

WO2008/113957A1
25/02/2008

INVENTEURS

Michel De Mathelin
Jacques Gangloff
Philippe Zanne
Laurent Ott

ICube (FR)



TECHNOLOGIE

- Endoscope motorisé et contrôlé par un système informatique
- Poursuite visuelle d' "objet" de façon autonome et automatique
- Utilisation d'un algorithme de type "suivi de zone d'intérêt" permettant l'asservissement visuel en "temps réel"



APPLICATIONS

- Instruments optiques soumis à des environnements "dynamiques"
- Procédures médicales (diagnostics et opérations chirurgicales)
- Endoscopie industrielle (suivi de production, maintenance)
- Inspection et contrôle (police, sociétés de surveillance, sécurité civile)

AVANTAGES DE L'INNOVATION

- Compense les perturbations extérieures et les mouvements de l'objet observé
- L'automatisation du système permet une utilisation plus aisée
- Libère l'utilisateur des contraintes liées au contrôle manuel classique des endoscopes

STADE DE DÉVELOPPEMENT

- Brevet étendu (EP+US+JP examen en cours)
- Prototype fonctionnel déjà testé par des chirurgiens

Partenariat : recherche de partenaire pour une licence ou une co-conception

CONTACT

Veronika Vallion
Business Developer

Phone: + 33 (0)6 10 07 00 19 - veronika.vallion@satt.conectus.fr